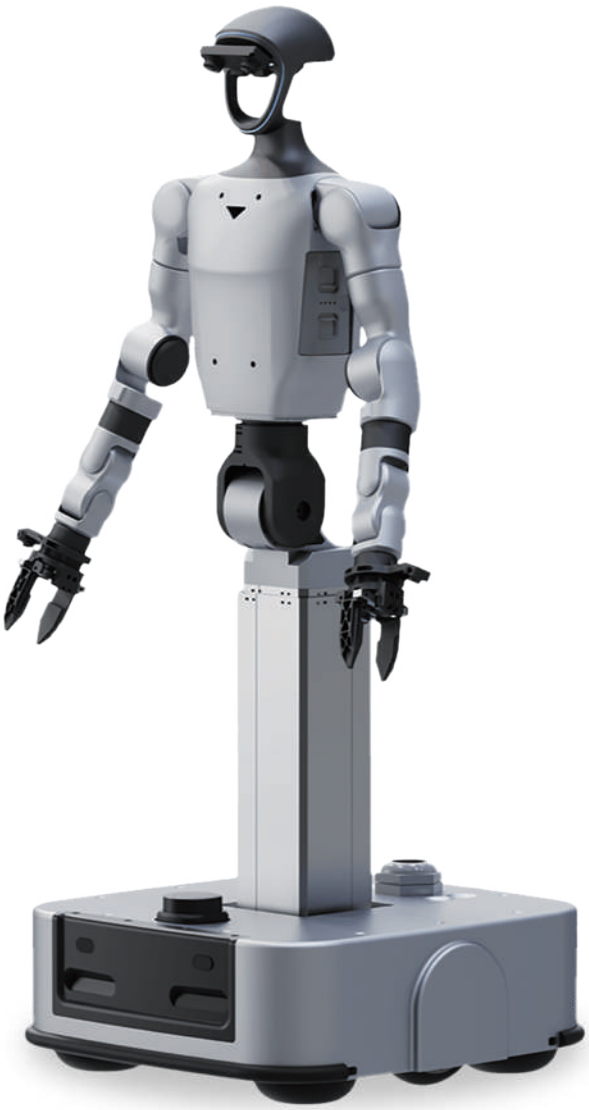
UNITREE

Unitree G1-D

データ収集・機械学習のためのロボットプラットフォーム



- 最大縦２メートルの作業領域
- 高自由度、低遅延
- 多様なエンドエフェクタに対応
- オープンなソフトウェア開発環境

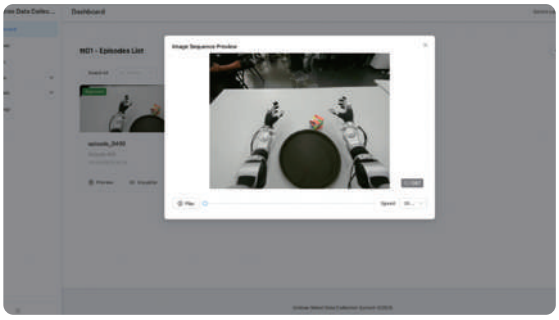
TechShare 株式会社　Unitree チーム
東京本社　〒135-0016　東京都江東区東陽 5-28-6　TS ビル 6F
名古屋オフィス　〒460-0003　愛知県名古屋市中区錦 1-7-15　50KT ビル 6F
大阪オフィス　〒532-0011　大阪府大阪市淀川区西中島 5-6-16　新大阪大日ビル 7F
TEL 03-5683-7293　E-Mail unitree@techshare.co.jp
https://techshare.co.jp

TechShare
そのテクノロジーをもっと身近に！

製品概要

Unitree G1-D は、独自設計のアクチュエーターやセンサーを搭載した高性能ヒューマノイドと、リフト機構付き移動ロボットを組み合わせ、データ取得・処理・注釈・管理ツールを統合したロボットプラットフォームです。テンプレート化された視覚的タスク管理により、データ収集を効率的かつ安定的に実施できます。大規模な同期収集、高並行処理、24 時間運用にも対応しており、AI モデルの学習から推論までを統合し、分散トレーニングやシミュレーション検証もワンクリックで実行できます。





製品スペック

		G1-D Standard 	G1-D Ultimate 
機械寸法	サイズ（最低高さ）	1260 × 500 × 500 mm	1260 × 525 × 570 mm
	サイズ（最高高さ）	1680× 500 × 500 mm	1680 × 525 × 570 mm
	本体重量（バッテリーを含む）	約 50 kg	約 80 kg
	自由度（エンドエフェクタを除く）	17 DoF	19 DoF
	腕 1 本の自由度	7	7
	腕 1 本の最大ペイロード	約 3 kg	約 3 kg
	エンドエフェクタのオプション	2 指グリッパー / 3 指ハンド（センサー有り）/ 3 指ハンド（センサー無し）/ 5 指ハンド	2 指グリッパー / 3 指ハンド（センサー有り）/ 3 指ハンド（センサー無し）/ 5 指ハンド
	腰の自由度	2	2
	腰の関節可動範囲	Z 軸：±155° / Y 軸：-2.5° ~ +135°	Z 軸：±155° / Y 軸：-2.5° ~ +135°
	支柱の昇降速度	約 60 mm/s	約 60 mm/s
ベースプレート	最大移動速度	-	1.5 m/s
	走行方式	-	差動輪、超信地旋回
	シャーシセンサー	-	LiDAR × 1 + デプスカメラ × 2 + 衝突センサー × 2 + 低障害物検知センサー × 2
電源・電気仕様	基本演算能力	8 コア高性能 CPU	8 コア高性能 CPU
	感知センサー	頭部 HD 双眼カメラ × 1 + 腕部 HD カメラ × 2	頭部 HD 双眼カメラ × 1 + 腕部 HD カメラ × 2
	無線仕様	Wi-Fi 6, Bluetooth 5.2	Wi-Fi 6, Bluetooth 5.2
アクセサリ	高性能コンピューティングモジュール	NVIDIA Jetson Orin NX 16GB（100TOPS）	NVIDIA Jetson Orin NX 16GB（100TOPS）
	バッテリー	上半身バッテリー 9Ah（着脱式）	シャーシ内蔵バッテリー 30Ah
	コントローラ	有り	有り
その他	可動時間	約 2 時間	約 6 時間
	OTA アップグレード対応	有り	有り
	2 次開発対応	有り	有り

TechShare 株式会社　Unitree チーム
東京本社　〒135-0016　東京都江東区東陽 5-28-6　TS ビル 6F
名古屋オフィス　〒460-0003　愛知県名古屋市中区錦 1-7-15　50KT ビル 6F
大阪オフィス　〒532-0011　大阪府大阪市淀川区西中島 5-6-16　新大阪大日ビル 7F
TEL 03-5683-7293　E-Mail unitree@techshare.co.jp
https://techshare.co.jp

TechShare
そのテクノロジーをもっと身近に！